

Jednačina u kojoj figuriše nezavisna promenljiva  $x$ , funkcija  $y$  i njeni izvodi  $y', y'', y''', \dots, y^{(n)}$  naziva se diferencijalnom jednačinom  $F(x, y, y', y'', y''', \dots, y^{(n)}) = 0$ .

Zadatak je da se odredi nepoznata funkcija  $y$ , tj. rešenje tj je funkcija  $y = f(x)$  koja je zadovoljava  $\forall x$ .

Opšte rešenje tj  $F(x, y, y') = 0$  je familija funkcija  $y = f(x, C)$  koje zavise od proizvoljne konstante  $C$ , koje zadovoljavaju jednačinu  $F(x, y, y') = 0$  za svako  $x$ .

Za dati početni uslov ( $y = y_0$  za  $x = x_0$ ) postoji  $C = C_0$  takvo da  $y = f(x, C_0)$  zadovoljava taj početni uslov, ovo rešenje je partikularno rešenje.

## DJ sa razdvojenim promenljivim

$$\text{Oblik: } f(x)dx + g(y)dy = 0$$

$$\Rightarrow f(x)dx = -g(y)dy \quad / \int$$

$$\Rightarrow \int f(x)dx = -\int g(y)dy + C$$

$$\text{Primer: } y' = \frac{x+1}{y^2} \Rightarrow \frac{dy}{dx} = \frac{x+1}{y^2} \Rightarrow y^2 dy = (x+1)dx \quad / \int$$

↑  
sve sa y prebacimo uz dy  
i sve sa x uz dx

$$\int y^2 dy = \int (x+1)dx + C$$

$$\frac{y^3}{3} = \frac{x^2}{2} + x + C \Rightarrow y = \sqrt[3]{\frac{3}{2}x^2 + 3x + 3C} \quad \text{opšte rešenje}$$

# LINEARNA DJ PRVOG REDA

↓  
linearna PD  $y'$

max  
→ red izvoda koji se javlja  
u jednačini

Oblik.  $y' + P(x)y = Q(x)$ ,  $P(x)$  i  $Q(x)$  neprekidne fje

Rešenje je oblika:  $y = e^{-\int P(x) dx} \cdot \left( \int Q(x) \cdot e^{\int P(x) dx} dx + C \right)$

Primer:  $xy' - 2y = 2x^4$

$\Rightarrow y' - \frac{2}{x} \cdot y = 2x^3$  (zapišemo u gorejšem obliku)

$P(x) = -\frac{2}{x}$      $Q(x) = 2x^3$

$y = e^{-\int P(x) dx} \left( \int Q(x) e^{\int P(x) dx} dx + C \right)$

$= e^{-\int -\frac{2}{x} dx} \cdot \left( \int 2x^3 \cdot e^{\int -\frac{2}{x} dx} dx + C \right)$

$= \dots$  (reše se ovi integrali)

# HOMOGENE LINEARNE DJ DRUGOG REDA SA KONSTANTNIM KOEFICIJENTIMA

Oblik  $y'' + py' + qy = 0$  ← homogena

- drugog reda zbog drugog izvoda

- linearna po  $y$

-  $p$  i  $q$  su konstante (konst koeficijenti)

Formira se KARAKTERISTIČNA JEDNAČINA

$$(y'' \rightarrow \lambda^2, y' \rightarrow \lambda, y \rightarrow 1)$$

$$\Rightarrow \lambda^2 + p\lambda + q = 0$$

DJ je drugog reda pa je ovo kvadratna jednačina.

U zavisnosti od korena (nula) kar. jednačine, razlikujemo

3 slučaja

1° Koreni su realni i različiti.  $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}, \lambda_1 \neq \lambda_2$

Opšte rešenje je oblika:  $y = C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 e^{\lambda_2 x}$

2° Koreni su realni i jednaki.  $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}, \lambda_1 = \lambda_2 = s$

Opšte rešenje je oblika:  $y = (C_1 + C_2 x) e^{sx}$

3° Koreni su kompleksni.  $\lambda_1 = \alpha + i\beta, \lambda_2 = \alpha - i\beta$

OR je oblika:  $y = e^{\alpha x} (C_1 \cos \beta x + C_2 \sin \beta x)$

Partikularna rešenja bi se dobila od opštih tako što se

na osnovu DVA zadata početna uslova izračunaju  $C_1, C_2$

↓  
red DJ

# NEHOMOGENE LINEARNE DŽ DRUGOG REDA SA KONSTANTNIM KOEFICIJENTIMA

Oblik  $y'' + py' + qy = f(x)$  ← nije 0 (nehomogena)

Isto kao kod  
homogene

Opšte rešenje ove DŽ je zbir opsteg rešenja  $y_H$  odgovarajuće homogene jednačine ( $y'' + py' + qy = 0$ ) i jednog partikularnog rešenja  $y_P$  polazne jednačine, tj  $y = y_H + y_P$ .

$y_H$  se određuje kao sa prethodne strane.

Jedan od načina da se odredi  $y_P$  je sledeći.

Ako je  $f(x)$  oblika:

$$f(x) = e^{\alpha x} [P_n(x) \cos \beta x + Q_\ell(x) \sin \beta x]$$

gde su  $P_n(x)$ ,  $Q_\ell(x)$  polinomi stepena  $n$  i  $\ell$ , tada  $y_P$  je oblika

$$y_P = x^m \cdot e^{\alpha x} [(a_p x^p + a_{p-1} x^{p-1} + \dots + a_0) \cos \beta x + (b_p x^p + b_{p-1} x^{p-1} + \dots + b_0) \sin \beta x]$$

gde je  $p = \max\{n, \ell\}$ , a  $m$  se određuje na sledeći način.

- ako  $\alpha + i\beta$  nije koran karakteristične jednačine  $\Rightarrow m = 0$
- ako je  $\alpha + i\beta$  jednostruki koran kar. jednačine  $\Rightarrow m = 1$
- ako je  $\alpha + i\beta$  dvostruki koran kar. jednačine  $\Rightarrow m = 2$

Izraz  $y_P$  dobijen na ovaj način diferenciramo da dobijemo  $y_P'$ ,  $y_P''$  i to sve vratimo u polaznu jednačinu kako bi odredili  $a_0, a_1, \dots, a_p, b_0, b_1, \dots, b_p$